

LÖSUNGEN FÜR DAS 6. ÜBUNGSBLATT ZUR MATHEMATIK FÜR  
STUDIERENDE DER BIOLOGIE UND DES LEHRAMTES CHEMIE IM  
WS 2023/24

**Aufgabe 1. (2P+2P+2P+2P+2P)**

Geben Sie jeweils mit einer Begründung oder einem Gegenbeispiel an, ob die folgenden Abbildungen linear sind

a)  $f_1 : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2, \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} 2a + 3b \\ b - a \end{pmatrix}$

c)  $f_3 : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}, \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} \mapsto |a - b|$

b)  $f_2 : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2, \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} 2a + 3 \\ b - 1 \end{pmatrix}$

d)  $f_4 : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3, \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} c - a \\ b - c \\ a - b \end{pmatrix}$

und geben Sie gegebenenfalls eine Matrix  $A_i$  an, sodass  $f_i(v) = A_i v$  gilt.

**Lösung 1.**

a)  $f_1$  ist linear, denn für alle  $v := \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix}, w := \begin{pmatrix} w_1 \\ w_2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2$  und  $\lambda \in \mathbb{R}$  gilt:

$$\begin{aligned} f(v + \lambda w) &= f\left(\begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} + \lambda \begin{pmatrix} w_1 \\ w_2 \end{pmatrix}\right) = f\left(\begin{pmatrix} v_1 + \lambda w_1 \\ v_2 + \lambda w_2 \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} 2(v_1 + \lambda w_1) + 3(v_2 + \lambda w_2) \\ (v_2 + \lambda w_2) - (v_1 + \lambda w_1) \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 2v_1 + 3v_2 \\ v_2 - v_1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2\lambda w_1 + 3\lambda w_2 \\ \lambda w_2 - \lambda w_1 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 2v_1 + 3v_2 \\ v_2 - v_1 \end{pmatrix} + \lambda \begin{pmatrix} 2w_1 + 3w_2 \\ w_2 - w_1 \end{pmatrix} = f\left(\begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix}\right) + \lambda f\left(\begin{pmatrix} w_1 \\ w_2 \end{pmatrix}\right) = f(v) + \lambda f(w) \end{aligned}$$

Als Matrixmultiplikation erhalten wir  $A_1 = (f_1(e_1) \mid f_1(e_2)) = \begin{pmatrix} 2 & 3 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$ .

b)  $f_2$  ist nicht linear, denn es gilt  $f_2(0) = \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \end{pmatrix}$ , aber  $f_2(0 + 0) = f_2(0) = \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \end{pmatrix} \neq f_2(0) + f_2(0)$ .

Hier sieht man auch direkt, dass eine lineare Abbildung stets die Null auf die Null abbildet.

c)  $f_3$  ist auch nicht linear, denn es gilt

$$f_3\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}\right) = f_3\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}\right) = 0 \neq 1 + 1 = f_3\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}\right) + f_3\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}\right).$$

d)  $f_4$  ist linear denn für  $v := \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix}, w := \begin{pmatrix} w_1 \\ w_2 \\ w_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3$  und  $\lambda \in \mathbb{R}$  gilt:

$$\begin{aligned} f_4(v + \lambda w) &= f_4\left(\begin{pmatrix} v_1 + \lambda w_1 \\ v_2 + \lambda w_2 \\ v_3 + \lambda w_3 \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} (v_3 + \lambda w_3) - (v_1 + \lambda w_1) \\ (v_2 + \lambda w_2) - (v_3 + \lambda w_3) \\ (v_1 + \lambda w_1) - (v_2 + \lambda w_2) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} v_3 - v_1 \\ v_2 - v_3 \\ v_1 - v_2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \lambda w_3 - \lambda w_1 \\ \lambda w_2 - \lambda w_3 \\ \lambda w_1 - \lambda w_2 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} v_3 - v_1 \\ v_2 - v_3 \\ v_1 - v_2 \end{pmatrix} + \lambda \begin{pmatrix} w_3 - w_1 \\ w_2 - w_3 \\ w_1 - w_2 \end{pmatrix} = f_4(v) + \lambda f_4(w) \end{aligned}$$

Als Matrizenmultiplikation wäre das gerade die Multiplikation mit der Matrix

$$A_4 = (f_4(e_1) \mid f_4(e_2) \mid f_4(e_3)) = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix}.$$

### Aufgabe 2. (2P+4P+4P+2P)

Gegeben sei die Matrix

$$A := \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 & 0 \\ -2 & 3 & 0 & 0 \\ -3 & -1 & 1 & 2 \\ -4 & -1 & -2 & 5 \end{pmatrix}$$

- a) Zeigen Sie, dass der Vektor  $v := \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \\ 4 \end{pmatrix}$  ein Eigenvektor von  $A$  ist. Was ist der zugehörige Eigenwert?
- b) Berechnen Sie den Eigenraum  $\text{Eig}(A, 3)$  zum Eigenwert 3 von  $A$ .
- c) Berechnen Sie das charakteristische Polynom von  $A$  und seine Nullstellen.
- d) Bestimmen Sie alle Eigenwerte von  $A$  sowie ihre algebraischen und geometrischen Vielfachheiten.

## Lösung 2.

a) Es gilt  $A \cdot v = \begin{pmatrix} 2+0 \\ -2+3 \cdot 2+0 \\ -3-2+3+8 \\ -4-2-6+20 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \\ 6 \\ 8 \end{pmatrix} = 2 \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \\ 4 \end{pmatrix} = 2v$ . Also ist  $v$  ein Eigenvektor zum Eigenwert 2.

b)  $\text{Eig}(A, 3)$  ist gerade die homogene Lösungsmenge von  $3I_4 - A$ . Wir berechnen diese nun:

$$\begin{pmatrix} 3-2 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 3-3 & 0 & 0 \\ 3 & 1 & 3-1 & -2 \\ 4 & 1 & 2 & 3-5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 0 & 0 \\ 3 & 1 & 2 & -2 \\ 4 & 1 & 2 & -2 \end{pmatrix} \begin{array}{l} \left[ \begin{array}{l} -2 \\ -3 \end{array} \right]^{-4} \\ \leftarrow + \\ \leftarrow + \\ \leftarrow + \end{array} \right. \rightsquigarrow \\ \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & -2 \\ 0 & 1 & 2 & -2 \end{pmatrix} \left[ \begin{array}{l} -1 \\ + \end{array} \right] \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Wählen wir  $x_3$  und  $x_4$  als freie Parameter, erhalten wir also

$$\text{Eig}(A, 3) = \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 2t - 2s \\ s \\ t \end{pmatrix} \mid s, t \in \mathbb{R} \right\}.$$

c) Für das charakteristische Polynom erhalten wir

$$\begin{aligned} \chi_A(X) &= \det(X \cdot I_4 - A) = \det \begin{pmatrix} X-2 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & X-3 & 0 & 0 \\ 3 & 1 & X-1 & -2 \\ 4 & 1 & 2 & X-5 \end{pmatrix} \\ &= (X-2) \cdot \det \begin{pmatrix} X-3 & 0 & 0 \\ 1 & X-1 & -2 \\ 1 & 2 & X-5 \end{pmatrix} = (X-2)(X-3) \cdot \det \begin{pmatrix} X-1 & -2 \\ 2 & X-5 \end{pmatrix} \\ &= (X-2)(X-3)((X-1)(X-5) + 4) = (X-2)(X-3)(X^2 - 6X + 9) = (X-2)(X-3)^3 \end{aligned}$$

Hierbei haben wir zweimal jeweils nach der ersten Zeile der Determinante entwickelt. Also hat  $\chi_A(X)$  die Nullstellen 2 und 3.

d) Die Eigenwerte von  $A$  sind gerade die Nullstellen von  $\chi_A(X)$ , also 2 und 3. Die algebraischen Vielfachheiten lassen sich direkt ablesen und sind  $a(2) = 1$  und  $a(3) = 3$ . Bei den geometrischen Vielfachheiten folgt aus  $1 \leq g(2) \leq a(2) = 1$  direkt  $g(2) = 1$ . In b) haben wir den Eigenraum  $\text{Eig}(A, 3)$  berechnet und lesen dort  $g(3) = 2$  ab (wir haben die beiden Parameter  $s$  und  $t$ ).

**Aufgabe 3. (3P+4P+4P)**

Gegeben seien die Matrizen

$$A := \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 3 & 1 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad B := \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 2 & 0 & -2 \end{pmatrix}$$

- a) Bestimmen Sie alle Eigenwerte und Eigenräume von  $A$  und  $B$ .
- b) Finden Sie eine invertierbare Matrix  $S \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$ , sodass  $S^{-1}AS = D$  eine Diagonalmatrix ist. Überprüfen Sie Ihr Ergebnis durch ausmultiplizieren.

**Lösung 3.**

- a) Wir berechnen zuerst jeweils das charakteristische Polynom mit Nullstellen:

$$\chi_A(X) = \det \begin{pmatrix} X-1 & -3 \\ -3 & X-1 \end{pmatrix} = (X-1)^2 + 9 \Rightarrow \text{NST sind } 1 \pm 3 = -2, 4$$

Für die Eigenräume berechnen wir wieder die homogenen Lösungsmengen von  $\lambda I_2 - A$ :

$$\begin{pmatrix} -2-1 & -3 \\ -3 & -2-1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3 & -3 \\ -3 & -3 \end{pmatrix} \begin{array}{l} \leftarrow_{-}^{-1} \\ \leftarrow_{+} \end{array} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} -3 & -3 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{array}{l} | : (-3) \\ \rightsquigarrow \end{array} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \text{Eig}(A, -2) = \left\{ \begin{pmatrix} t \\ -t \end{pmatrix} \mid t \in \mathbb{R} \right\}$$

$$\begin{pmatrix} 4-1 & -3 \\ -3 & 4-1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & -3 \\ -3 & 3 \end{pmatrix} \begin{array}{l} \leftarrow_{+}^{+1} \\ \leftarrow_{+} \end{array} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 3 & -3 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{array}{l} | : 3 \\ \rightsquigarrow \end{array} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{array}{l} | : 3 \\ \rightsquigarrow \end{array}$$

$$\Rightarrow \text{Eig}(A, 4) = \left\{ \begin{pmatrix} t \\ t \end{pmatrix} \mid t \in \mathbb{R} \right\}$$

Entsprechend erhalten wir für  $B$ :

$$\begin{aligned} \chi_B(X) &= \det(X \cdot I_3 - B) = \det \begin{pmatrix} X-2 & -1 & 1 \\ 0 & X-1 & -1 \\ -2 & 0 & X+2 \end{pmatrix} \\ &= (X-2)(X-1)(X+2) - 2 + 0 + 2(X-1) - 0 - 0 = (X^2-4)(X-1) + 2(X-1) - 2 \\ &= X^3 - X^2 - 4X + 4 + 2X - 2 - 2 = X^3 - X^2 - 2X = X(X^2 - X - 2) \stackrel{NR}{=} X(X-2)(X+1) \end{aligned}$$

Die Nebenrechnung ist hier:

$$\begin{aligned} NR : (X^2 - X - 2) = 0 &\iff \left(X - \frac{1}{2}\right)^2 - \frac{1}{4} - 2 = 0 \\ &\iff \left(X - \frac{1}{2}\right)^2 = \frac{9}{4} \quad \Rightarrow \left(X - \frac{1}{2}\right) = \pm \frac{3}{2} \Rightarrow X_{1,2} = \frac{1}{2} \pm \frac{3}{2} = -1, 2 \end{aligned}$$

---

Das Übungsblatt kann bis spätestens Freitag den 08. 12. 2023 um 20 Uhr über das [CMS](#) abgegeben werden. Schreiben Sie den Namen und die Matrikelnummer Ihres Abgabepartners gut lesbar auf Ihre Abgabe.

Also hat  $B$  die Eigenwerte  $-1, 0$  und  $2$ . Wie zuvor berechnen wir die Eigenräume:

$$\begin{aligned} \text{Eig}(B, 0) : & \begin{pmatrix} -2 & -1 & 1 \\ 0 & -1 & -1 \\ -2 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{array}{l} \left[ \begin{array}{l} - \\ + \end{array} \right] \\ \left[ \begin{array}{l} - \\ + \end{array} \right] \end{array} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} -2 & -1 & 1 \\ 0 & -1 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{array}{l} \left[ \begin{array}{l} + \\ - \end{array} \right] \\ \left[ \begin{array}{l} - \\ + \end{array} \right] \end{array} \\ & \rightsquigarrow \begin{pmatrix} -2 & 0 & 2 \\ 0 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{array}{l} | : (-2) \\ | : (-1) \end{array} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \\ & \Rightarrow \text{Eig}(B, 0) = \left\{ \begin{pmatrix} t \\ -t \\ t \end{pmatrix} \mid t \in \mathbb{R} \right\} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{Eig}(B, -1) : & \begin{pmatrix} -3 & -1 & 1 \\ 0 & -2 & -1 \\ -2 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{array}{l} \left[ \begin{array}{l} + \\ - \end{array} \right] \\ \left[ \begin{array}{l} - \\ + \end{array} \right] \end{array} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} -1 & -1 & 0 \\ 0 & -2 & -1 \\ -2 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{array}{l} \left[ \begin{array}{l} - \\ + \end{array} \right] \\ \left[ \begin{array}{l} - \\ + \end{array} \right] \end{array} \\ & \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & -2 & -1 \\ 0 & -2 & -1 \end{pmatrix} \begin{array}{l} \left[ \begin{array}{l} - \\ + \end{array} \right] \\ \left[ \begin{array}{l} - \\ + \end{array} \right] \end{array} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & -2 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \\ & \Rightarrow \text{Eig}(B, -1) = \left\{ \begin{pmatrix} -t \\ t \\ -2t \end{pmatrix} \mid t \in \mathbb{R} \right\} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{Eig}(B, 2) : & \begin{pmatrix} 0 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ -2 & 0 & 4 \end{pmatrix} \begin{array}{l} \left[ \begin{array}{l} + \\ - \end{array} \right] \\ \left[ \begin{array}{l} - \\ + \end{array} \right] \end{array} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ -2 & 0 & 4 \end{pmatrix} \begin{array}{l} \left[ \begin{array}{l} - \\ + \end{array} \right] \\ \left[ \begin{array}{l} - \\ + \end{array} \right] \end{array} | : (-2) \\ & \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{array}{l} \left[ \begin{array}{l} - \\ + \end{array} \right] \\ \left[ \begin{array}{l} - \\ + \end{array} \right] \end{array} \\ & \Rightarrow \text{Eig}(B, 2) = \left\{ \begin{pmatrix} 2t \\ t \\ t \end{pmatrix} \mid t \in \mathbb{R} \right\} \end{aligned}$$

- b) Wir nehmen zwei verschiedene Eigenvektoren aus Teil a) für Vektoren von  $S$ , d.h.  $S := \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$ . Nach der Formel für Inverse für  $2 \times 2$ -Matrizen haben wir

$$S^{-1} = \frac{1}{\det(S)} \cdot \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}.$$

Ausrechnen liefert:

$$S^{-1}AS = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 3 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 4 & -2 \\ 4 & 2 \end{pmatrix} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 8 & 0 \\ 0 & -4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 & 0 \\ 0 & -2 \end{pmatrix}$$

#### Aufgabe 4. (2P+4P+2P)

Sei  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ ,  $S$  eine invertierbare Matrix und  $\tilde{A} := SAS^{-1}$ .

- Zeigen Sie, dass  $\det(A) = \det(\tilde{A})$  gilt.
- Zeigen Sie, dass das charakteristische Polynom von  $\tilde{A}$  bereits das charakteristische Polynom von  $A$  ist, d.h. es gilt  $\chi_A(X) = \chi_{\tilde{A}}(X)$ .  
**Hinweis:** Benutzen Sie, dass  $X \cdot I_n$  mit allen Matrizen kommutiert, d.h. es gilt  $(X \cdot I_n)S = S(X \cdot I_n)$ .
- Sei  $v \in \mathbb{R}^n$  ein Eigenvektor von  $A$ . Zeigen Sie, dass dann  $Sv \in \mathbb{R}^n$  ein Eigenvektor von  $\tilde{A}$  ist.

#### Lösung 4.

Die Operation  $A \mapsto SAS^{-1}$  nennt man auch mit  $S$  konjugieren. Das entspricht einem Wechsel der Koordinaten (man beachte, dass die neuen Achsen dabei nicht unbedingt wieder orthogonal zueinander stehen).

- Da die Determinante multiplikativ ist, gilt  $\det(\tilde{A}) = \det(SAS^{-1}) = \det(S) \det(A) \det(S^{-1})$ . Da weiterhin  $\det(S)^{-1} = \det(S^{-1})$  gilt, haben wir damit bereits  $\det(S) \det(A) \det(S^{-1}) = \det(A)$  und sind fertig.
- Wir benutzen die Definition des charakteristischen Polynoms und erhalten:

$$\begin{aligned}\chi_{\tilde{A}}(X) &= \det(X \cdot I_n - \tilde{A}) = \det((X \cdot I_n)SS^{-1} - SAS^{-1}) = \det(S(X \cdot I_n)S^{-1} - SAS^{-1}) \\ &= \det(S \cdot (X \cdot I_n)S^{-1} - AS^{-1}) = \det(S \cdot (X \cdot I_n - A) \cdot S^{-1}) \\ &\stackrel{a)}{=} \det(X \cdot I_n - A) = \chi_A(X)\end{aligned}$$

D.h. konjugieren mit einer Matrix  $S$  ändert das charakteristische Polynom und damit die Eigenwerte von  $A$  nicht.

- Sei  $v$  ein Eigenvektor von  $A$  zum Eigenwert  $\lambda$ , dann gilt:

$$\tilde{A}Sv = SAS^{-1}Sv = SAV = S\lambda v = \lambda Sv$$

Also ist  $Sv$  ein Eigenvektor von  $\tilde{A}$  zum Eigenwert  $\lambda$ .

Was wir hier nach Teil c) eigentlich sogar haben ist, dass  $S$  den Eigenraum  $\text{Eig}(A, \lambda)$  auf den Eigenraum  $\text{Eig}(\tilde{A}, \lambda)$  abbildet. Da  $S$  invertierbar ist und wegen  $A = S^{-1}\tilde{A}S$  erhalten wir auch eine Abbildung  $S^{-1} : \text{Eig}(\tilde{A}, \lambda) \rightarrow \text{Eig}(A, \lambda)$ ,  $v \mapsto S^{-1}v$ , insbesondere sind die beiden Eigenräume gleich groß und damit die geometrischen Vielfachheiten von  $A$  und  $\tilde{A}$  gleich.